



1) A partir de l'observation du fonctionnement ou du cahier des charges, décrire la succession des actions de l'objet en précisant les éventuelles interventions extérieures.

Exemple : J'appuie sur le bouton poussoir. Si il fait jour une led s'allume en blanc sinon elle s'allume en bleu. Le robot avance en ligne droite jusqu'à une ligne noire. Quand il arrive sur la ligne il s'arrête et la led s'éteint.

2) A partir du texte précédent, compléter les 2 colonnes (une pour les actions du système, l'autre pour les informations reçues par le système). Attention : Il ne doit y avoir qu'un seul verbe par ligne.

<i>Actions du système</i>	<i>Informations reçues par le système</i>
	<i>J'appuie sur le bouton poussoir</i>
	<i>Si il fait jour</i>
<i>La led s'allume en blanc</i>	
	<i>Si il fait nuit</i>
<i>La led s'allume en bleu</i>	
<i>Le robot avance</i>	
	<i>Le robot arrive sur la ligne</i>
<i>La led s'éteint</i>	
<i>Il s'arrête.</i>	

3) A partir du tableau précédent, je modifie les éléments pour ne mettre que les actionneurs et les capteurs qui sont directement reliés à la carte programmable.

<i>Actions du système</i>	<i>Informations reçues par le système</i>
	<i>Bouton poussoir appuyé</i>
	<i>Si luminosité > 500</i>
<i>Allumer la led en blanc</i>	
	<i>Sinon</i>
<i>Allumer la led en bleu</i>	
<i>Avancer</i>	
	<i>Ligne noire détectée</i>
<i>Eteindre la led</i>	
<i>Arrêter</i>	